

Διαλέξεις “Βελτιστοποίηση”  
Αναγκαίες και Ικανές Συνθήκες



## Ορισμοί:

- Έστω  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό. Υποθέτουμε ότι η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  έχει μερικές παραγωγούς πρώτης τάξης σε σημείο  $x \in \Omega$ , που συμβολίζεται με  $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x), i = 1, \dots, n$ . Συμβολίζουμε την κλίση (βαθμίδα) - gradient το διάνυσμα  $\nabla f(x) = \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right]^T$ . Αν η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  έχει συνεχείς μερικές παραγώγους στο  $\Omega$  μέχρι και τάξης  $m$  τότε συμβολίζουμε με  $f \in C^m(\Omega)$ .
- Η συνάρτηση  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  λέγεται παραγωγίσιμη στο  $x \in \Omega$ , αν για  $x + h \in \Omega$ , ισχύει  $f(x + h) - f(x) = v(x)^T h + e(h)\|h\|$ , με  $v(x) \in \mathbb{R}^n$  όπου  $e(h) \rightarrow 0$  όταν  $\|h\| \rightarrow 0$ .
- Υπενθυμίζουμε πως αν οι μερικές παράγωγοι  $\frac{\partial f}{\partial x_i}, i = 1, \dots, n$ , υπάρχουν σε μία ανοικτή περιοχή του  $x$ , δηλαδή υπάρχουν  $\forall y \in B(x, \delta)$  (για κάποιο  $\delta > 0$ ), και είναι συνεχής στο  $x$ , τότε  $v(x) = \nabla f(x)$ .
- Αν η  $f$  είναι παραγωγίσιμη σε κάθε σημείο  $S \subset \Omega$ , τότε η  $f$  λέγεται παραγωγίσιμη στο  $S \subset \Omega$ .
- Έστω  $V \subset \Omega$ , με  $V$  ανοικτό. Αν η  $f \in C^1(V)$  τότε η  $f$  είναι παραγωγίσιμη στο  $V$ .



## Ορισμοί II

- Η ύπαρξη μερικών παραγώγων της  $f$  συνεχών στο σημείο  $x$  μόνο δεν εξασφαλίζει την παραγωγισιμότητα της  $f$  στο  $x$ . Αν όμως  $f \in C^1(V)$ , όπου  $V$  είναι μία ανοικτή περιοχή (γειτονιά) του  $x$ , τότε η  $f$  είναι παραγωγίσιμη στο  $V$ .
- Ορισμός (κατά κατεύθυνση παραγώγων): Έστω  $f : S \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in S$ ,  $h \in \mathbb{R}^n$ . Αν  $x + ah \in S$ ,  $a \neq 0$ , για κάθε  $a$  αρκετά μικρό, και το όριο  $\delta f(x, h) = \lim_{a \rightarrow 0} \frac{f(x + ah) - f(x)}{a} < \infty$  τότε το  $\delta f(x, h)$  καλείται παράγωγος της  $f$  στο  $x$  κατά κατεύθυνση  $h$ .
- Ορισμός (κατά θετική κατεύθυνση παραγώγων): Έστω  $f : S \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in S$ ,  $h \in \mathbb{R}^n$ . Αν  $x + ah \in S$ ,  $a > 0$ , για κάθε  $a$  αρκετά μικρό, και το όριο  $\delta_+ f(x, h) = \lim_{a \rightarrow 0^+} \frac{f(x + ah) - f(x)}{a} < \infty$  τότε το  $\delta_+ f(x, h)$  καλείται παράγωγος της  $f$  στο  $x$  κατά θετική κατεύθυνση  $h$ .
- Αν η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , παραγωγίσιμη, με  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό τότε ισχύει:  $\delta f(x, h) = \delta_+ f(x, h) = \nabla f(x)^T h$ , για κάθε  $h \in \mathbb{R}^n$ .



## Ερμηνεία (γεωμετρική) της Κλίσης

- $f: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  παραγωγίσιμη στο  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό. Έστω,  $h \in \mathbb{R}^n, \|h\|_2 = 1$ . Τότε από ανισότητα Cauchy-Schwarz  
$$|\delta f(x, h)| = |\nabla f(x)^T h| \leq \|\nabla f(x)\|_2 \|h\|_2$$
$$= \|\nabla f(x)\|_2$$
- Παρατηρούμε, ότι για  $u := \frac{\nabla f(x)}{\|\nabla f(x)\|_2}$ ,  $\|u\|_2 = 1$  και εύκολα υπολογίζουμε,  $\delta f(x, u) = \|\nabla f(x)\|_2$ . Επομένως, καταλήγουμε πως  $\delta f(x, h) \leq \delta f(x, u), \forall h \in \mathbb{R}^n, \|h\|_2 = 1$
- Δηλαδή, η κατεύθυνση της κλίσης είναι αυτή που εξασφαλίζει το μεγαλύτερο ρυθμό αύξησης της  $\delta f(x, h)$  κοντά στο  $x$ .
- Άρα, σε έναν επαναληπτικό αλγόριθμο, που προσπαθεί να υπολογίσει σημεία ελαχίστου, η κατεύθυνση  $-\nabla f$  αποτελεί βασική επιλογή.



- Ορισμός Εσσιανού πίνακα: Υποθέτουμε ότι η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  έχει παραγωγούς δεύτερης τάξης  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x)$   $i, j = 1, \dots, n$ , ορίζουμε τον Εσσιανό πίνακα της  $f$  στο  $x$ , ως

$$H(x) := f_{xx}(x) := \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(x) \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_n}(x) \end{pmatrix}$$

- Υπενθυμίζουμε πως αν η  $f$  είναι  $C^2$  τότε ο  $H(x)$  είναι συμμετρικός.
- Θεώρημα (Μέσης Τιμής):  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ . Αν  $x + ah \in \Omega$ , για κάθε  $a \in [0, 1]$ , η  $f$  είναι συνεχής σε κάθε σημείο  $x + ah \in \Omega$  με  $a \in [0, 1]$  και η  $f$  είναι παραγωγίσιμη σε κάθε σημείο  $x + ah \in \Omega$ , με  $a \in (0, 1)$ , τότε υπάρχει  $\mu \in (0, 1)$ , τέτοιο ώστε  $f(x + h) = f(x) + \nabla f(x + \mu h)^T h$ .
- Θεώρημα (Taylor):  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f$  είναι  $C^2$ , Αν  $x + ah \in \Omega$ , για κάθε  $a \in [0, 1]$ , τότε υπάρχει  $\mu \in (0, 1)$  ώστε  $f(x + h) = f(x) + \nabla f(x)^T h + \frac{1}{2} h^T H(x + \mu h) h$ . Αν  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό, για  $\|h\|$  αρκετά μικρή,  $f(x + h) = f(x) + \nabla f(x)^T h + \frac{1}{2} h^T H(x) h + e(h) \|h\|^2$ , όπου  $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} e(h) = 0$ .



- Θεώρημα 5 (Αναγκαία Συνθήκη):** Έστω  $f : S \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $S \subset \mathbb{R}^n$  κυρτό,  $\bar{x} \in S$ . Έστω ότι η  $\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x})$  υπάρχει για κάθε  $x \in S$ . Αν το  $\bar{x} \in S$  είναι σημείο τοπικού ή ολικού ελαχίστου, τότε ισχύει η συνθήκη  $\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x}) \geq 0$ ,  $\forall x \in S$ . Αν επιπλέον  $S \subset \Omega$ , με  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό και η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  είναι παραγωγίσιμη στο  $\bar{x} \in S$  τότε η αναγκαία συνθήκη παίρνει την μορφή  $\nabla f(\bar{x})^T (x - \bar{x}) \geq 0$ ,  $\forall x \in S$ .
- Απόδειξη Θεωρήματος 5: Επειδή το  $\bar{x} \in S$  είναι σημείο τοπικού ελαχίστου της  $f$  στο  $S$ , υπάρχει  $\delta > 0$ , τέτοιο ώστε  $\forall y \in S, \|y - \bar{x}\| < \delta$ , να ισχύει  $f(\bar{x}) \leq f(y)$ . Επειδή  $x, \bar{x} \in S$ ,  $a \in (0, 1]$ , και  $S \subset \mathbb{R}^n$  κυρτό έχουμε πως  $(1 - a)\bar{x} + ax \in S$ . Παρατηρούμε ότι για  $a \in (0, 1]$  αρκετά μικρό το στοιχείο  $y := \bar{x} + a(x - \bar{x})$  ικανοποιεί την σχέση  $\|\bar{x} + a(x - \bar{x}) - \bar{x}\| = a\|x - \bar{x}\| < \delta$ , επομένως ισχύει  $f(\bar{x}) \leq f(\bar{x} + a(x - \bar{x}))$ , που σημαίνει ότι

$$\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x}) = \lim_{a \rightarrow 0^+} \frac{f(\bar{x} + a(x - \bar{x})) - f(\bar{x})}{a} \geq 0 \quad \text{για κάθε } x \in S.$$

Αν επιπλέον  $S \subset \Omega$ , με  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό και η  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  είναι παραγωγίσιμη στο  $\bar{x} \in S$  τότε η αναγκαία συνθήκη παίρνει την μορφή  $\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x}) = \nabla f(\bar{x})^T (x - \bar{x}) \geq 0$ ,  $\forall x \in S$ .



- **Θεώρημα 6** (Ικανή και Αναγκαία Συνθήκη): Έστω  $f : S \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $S \subset \mathbb{R}^n$  κυρτό,  $\bar{x} \in S$ . Έστω ότι η  $\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x})$  υπάρχει για κάθε  $x \in S$ . Αν η  $f$  είναι κυρτή στο  $S \subset \mathbb{R}^n$ , τότε η συνθήκη  $\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x}) \geq 0, \quad \forall x \in S$  είναι ικανή και αναγκαία για να είναι το  $\bar{x} \in S$ , σημείο ελαχίστου της  $f$  στο  $S$ .

- Απόδειξη: Επειδή το  $S$  είναι κυρτό, έχουμε ότι για  $x \in S$ , και  $a \in (0, 1]$ , το στοιχείο,  $(1 - a)\bar{x} + ax = \bar{x} + a(x - \bar{x}) \in S$ . Τότε, αφού  $f$  κυρτή,

$$f(\bar{x} + a(x - \bar{x})) = f((1 - a)\bar{x} + ax)$$

$$\leq (1 - a)f(\bar{x}) + af(x)$$

$$\leq f(\bar{x}) + a(f(x) - f(\bar{x}))$$

Επομένως, έχουμε λόγω του προηγούμενου θεωρήματος 5 έχουμε,

$$\delta_+ f(\bar{x}, x - \bar{x}) = \lim_{a \rightarrow 0^+} \frac{f(\bar{x} + a(x - \bar{x})) - f(\bar{x})}{a} \geq 0. \text{ Συνδυάζοντας τις δύο ανισότητες}$$

έχουμε πως  $a(f(x) - f(\bar{x})) \geq 0$ , που σημαίνει πως  $f(\bar{x}) \leq f(x), \forall x \in S$ .

- Σημείωση: Υπενθυμίζουμε πως Θεώρημα 3, έχουμε πως τα τοπικά σημεία ελαχίστου είναι (ολικά) σημεία ελαχίστου.
- Σημείωση: Αν το  $S = \mathbb{R}^n$ , τότε η αναγκαία συνθήκη του Θεωρήματος 5, γίνεται  $\nabla f(\bar{x}) = 0$ , είναι η κλασική συνθήκη βελτιστοποίησης / βελτιστότητας / optimality condition, για προβλήματα χωρίς περιορισμούς.



# Ικανή Συνθήκη

- Ορισμός: Ένας πίνακας  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  λέγεται θετικός αν  $x^T A x \geq 0$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^n$  και θετικά ορισμένος αν  $x^T A x > 0$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^n$ ,  $x \neq 0$ .

- **Θεώρημα 7:** Έστω  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ανοικτό,  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\bar{x} \in \Omega$ , και η  $f$  είναι  $C^2$  σε μία περιοχή κοντά στο  $\bar{x}$ . Αν  $\nabla f(\bar{x}) = 0$  και ο  $H(\bar{x})$  είναι θετικά ορισμένος, τότε το  $\bar{x}$  είναι σημείο τοπικού ελαχίστου της  $f$  στο  $\Omega$ .

- Απόδειξη: Εφαρμόζοντας το θεώρημα Taylor, λαμβάνουμε

$$f(\bar{x} + h) = f(\bar{x}) + \nabla f(\bar{x})^T h + \frac{1}{2} h^T H(\bar{x}) h + e(h) \|h\|^2$$

$$= f(\bar{x}) + \frac{1}{2} h^T H(\bar{x}) h + e(h) \|h\|^2$$

όπου  $0 \neq h \in \mathbb{R}^n$ ,  $\|h\| \rightarrow 0$  και  $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} e(h) = 0$ . Υπενθυμίζουμε πως επειδή  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$

ανοικτό και  $0 \neq h \in \mathbb{R}^n$ ,  $\|h\| \rightarrow 0$ , έχουμε  $\bar{x} + h \in \Omega$ . Θέτουμε  $u = \frac{h}{\|h\|}$ , επομένως,

$$\|u\| = 1 \text{ και } f(\bar{x} + h) = f(\bar{x}) + \frac{1}{2} (u^T H(\bar{x}) u + e(h)) \|h\|^2.$$



- (Συνέχεια Απόδειξης): Παρατηρούμε ότι η συνάρτηση  $u \in S := \{u \in \mathbb{R}^n \mid \|u\| = 1\} \rightarrow u^T H(\bar{x})u \in \mathbb{R}_+$  είναι συνεχής και ορισμένη στο συμπαγές (ως κλειστό και φραγμένο) υποσύνολο του  $\mathbb{R}^n$ . Επομένως υπάρχει τουλάχιστον ένα σημείο ελαχίστου,  $\bar{u} \in S$ , και επειδή ο Εσσιανός πίνακας είναι θετικά ορισμένος έχουμε  $u^T H(\bar{x})u \geq \bar{u}^T H(\bar{x})\bar{u} = \mu > 0$ . Συνεπώς έχουμε,

$$f(\bar{x} + h) = f(\bar{x}) + \frac{1}{2} (u^T H(\bar{x})u + e(h)) \|h\|^2$$

$$\geq f(\bar{x}) + \frac{1}{2} (\mu + e(h)) \|h\|^2 \geq f(\bar{x})$$

καθώς  $0 \neq h \in \mathbb{R}^n, \|h\| \rightarrow 0$  και επειδή  $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} e(h) = 0$ .

Δηλαδή, αποδείξαμε πως το  $\bar{x}$  είναι σημείο τοπικού ελαχίστου.

Σημείωση: Το πρόσημο της παράστασης  $(\mu + e(h)) > 0$  καθώς

$0 \neq h \in \mathbb{R}^n, \|h\| \rightarrow 0$  και  $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} e(h) = 0$ .



- Άσκηση: Να δείξετε ότι η συνάρτηση  $f(x, y) = 5x^2 + y^2 + 4xy - 2x - 2y$  έχει μοναδικό σημείο ελαχίστου.
- Λύση: (υπόδειξη) Παρατηρούμε πως έχουμε ένα πρόβλημα βελτιστοποίησης χωρίς περιορισμούς. Επίσης η συνάρτηση είναι ομαλή  $C^\infty$  και  $\Omega = \mathbb{R}^2$ . Τα υποψήφια σημεία (τοπικού ή ολικού) ελαχίστου, υπολογίζονται από τη αναγκαία συνθήκη:  $\nabla f(\bar{x}) = 0$ . Εύκολα καταλήγουμε, πως το μοναδικό υποψήφιο σημείο είναι το  $\bar{x} = [-1, 3]^T$ . Στη συνέχεια υπολογίζουμε τον  $H(\bar{x}) = \begin{bmatrix} 10 & 4 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}$  (παρατηρούμε πως είναι ο Εσσιανός είναι σταθερός για κάθε  $[x, y]^T$ ). Εύκολα αποδεικνύεται ο είναι θετικά ορισμένος, επομένως από Θεώρημα 7, έχουμε την ύπαρξη μοναδικού ελαχίστου.



# Το θεώρημα Kuhn-Tucker-Lagrange

- Έστω, συναρτήσεις,  $f_i$  και σύνολο  $U$  (περιορισμών / δεσμεύσεων), τέτοια ώστε  $f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, i = 1, \dots, m, S \subset \mathbb{R}^n$  κυρτό  
$$U = \{x \in S \mid f_i(x) \leq 0, \quad i = 1, \dots, l \mid f_i(x) = 0, \quad i = l + 1, \dots, m\} .$$
- Ορισμός Προβλήματος Βελτιστοποίησης (Π): Να βρεθεί  $\bar{x} \in U$  τέτοιο ώστε,  
$$f_0(\bar{x}) = \min_{x \in U} f_0(x).$$
- Οι σχέσεις ανισοτήτων  $f_i, \quad i = 1, \dots, l$  καλούνται περιορισμοί - ανισότητας ενώ  $f_i, \quad i = l + 1, \dots, m$  καλούνται περιορισμοί - ισότητας (δεσμεύσεις).
- Στόχος: Εύρεση αναγκαίω συνθηκών για το Πρόβλημα (Π).
- Θα ασχοληθούμε κυρίως με την περίπτωση  $S = \mathbb{R}^n$ .
- Όταν  $l = 0$ , δεν έχουμε κάποιο περιορισμό ισότητας.



- **Θεώρημα 8** (Πολλαπλασιαστών KTL): Έστω  $\bar{x} \in U, S \subset \mathbb{R}^n$  κυρτό και συναρτήσεις  $f_i, i = 0, \dots, m$  παραγωγίσιμες στο  $\bar{x}$ , και συνεχείς σε μία ανοικτή περιοχή κοντά στο  $\bar{x}$  (π.χ  $f_i \in C^1, i = 0, \dots, m$ ). Αν το  $\bar{x} \in U$  είναι σημείο ελαχίστου (ή σημείο τοπικού ελαχίστου) της  $f_0$  στο  $U$ , τότε υπάρχουν πολλαπλασιαστές  $\lambda_i \in \mathbb{R}, i = 0, \dots, m$ , που δεν είναι όλοι μηδέν και  $\lambda_i \geq 0, i = 0, \dots, l$ , ώστε:

$$\left[ \sum_{i=0}^m \lambda_i \nabla f_i(\bar{x}) \right]^T (x - \bar{x}) \geq 0, \quad \forall x \in S$$

$$\lambda_i f_i(\bar{x}) = 0, \quad i = 1, \dots, l$$

- Αν  $S = \mathbb{R}^n$ , τότε οι αναγκαίες συνθήκες μετατρέπονται σε:

$$\sum_{i=0}^m \lambda_i \nabla f_i(\bar{x}) = 0,$$

$$\lambda_i f_i(\bar{x}) = 0, \quad i = 1, \dots, l$$

- Οι πολλαπλασιαστές  $\lambda_i \in \mathbb{R}, i = 0, \dots, m$  δεν είναι μοναδικοί. Εκτός από εξαιρετικές περιπτώσεις, έχουμε  $\lambda_0 \neq 0$  και επομένως θέτουμε  $\lambda_0 = 1$ .



- Περίπτωση  $S = \mathbb{R}^n$ : Αναγκαίες Συνθήκες:

$$\nabla f_0(\bar{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i \nabla f_i(\bar{x}) = 0, \quad (n \text{ εξισώσεις})$$

$$\lambda_i f_i(\bar{x}) = 0, \quad i = 1, \dots, l \quad (l \text{ εξισώσεις})$$

$$f_i(\bar{x}) = 0, \quad i = l + 1, \dots, m \quad (m - l \text{ εξισώσεις})$$

- Παρατηρούμε πως το παραπάνω σύστημα είναι μη-γραμμικό, με  $n+m$  εξισώσεις και  $n+m$  αγνώστους (τις  $n$  συντεταγμένες του διανύσματος  $\bar{x}$ , και τους πολλαπλασιαστές  $\lambda_i \in \mathbb{R}, i = 1, \dots, m$  (προσοχή το  $\lambda_0 = 1$ .)
- Στις περισσότερες περιπτώσεις είναι εξαιρετικά δύσκολο (ίσως και αδύνατο) να λυθεί αναλυτικά το μη-γραμμικό σύστημα των αναγκαίων συνθηκών πρώτης τάξης. Γι' αυτό το λόγο θα κατασκευάσουμε αριθμητικές μεθόδους για την προσέγγιση των υποψήφιων σημείων ελαχίστου, δηλαδή προσέγγιση λύσεων του συστήματος (KTL).



- Άσκηση: Να υπολογιστεί (αν υπάρχει) με βάση το Θεώρημα (KTL) υποψήφιο σημείο (τοπικού / ολικού) ελαχίστου για το πρόβλημα,  $\min_{x \in U} f(x, y, z)$  όπου  $f(x, y, z) = 2x + 3y + 4z$  και

$$U = \{[x, y, z]^T \in \mathbb{R}^3 / x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\}$$

Είναι το σημείο μοναδικό;

- Λύση: Παρατηρούμε πως το υποσύνολο  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κλειστό και φραγμένο (άρα συμπαγές), ενώ η  $f$  είναι συνεχής. Επομένως από το Θεώρημα 1, υπάρχει τουλάχιστον ένα σημείο ελαχίστου. Επίσης το  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κυρτό, ενώ η συνάρτηση  $f$  είναι κυρτή. Επομένως αναζητούμε μόνο σημείο(α) ελαχίστου. Χρησιμοποιώντας το θεώρημα (KTL)

$$f_0(x, y, z) = f(x, y, z), f_1(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 1, l = m = 1,$$

έχουμε,

$$\nabla f_0(\bar{x}) + \lambda_1 \nabla f_1(\bar{x}) = 0,$$

$$\lambda_1 f_1(\bar{x}) = 0$$

$$\lambda_1 \geq 0 \quad (\text{αντιστοιχεί σε ανισότητα})$$

ή ισοδύναμα



- (συνέχεια λύσης):

$$\begin{bmatrix} 2 + 2\lambda_1\bar{x} \\ 3 + 2\lambda_1\bar{y} \\ 4 + 2\lambda_1\bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\lambda_1(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0, \quad \lambda_1 \geq 0$$

Περίπτωση 1:  $\lambda_1 = 0$ . Τότε έχουμε άτοπο.

Περίπτωση 2:  $\lambda_1 > 0$ . Τότε,

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{2\lambda_1} \\ -\frac{3}{2\lambda_1} \\ -\frac{4}{2\lambda_1} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0.$$

Αντικαθιστώντας τα  $x, y, z$  στην τελευταία σχέση, λαμβάνουμε

$$\frac{29}{4\lambda_1^2} = 1, \quad \lambda_1 = \frac{\sqrt{29}}{2}, \quad \bar{x} = -\frac{2}{\sqrt{29}}, \quad \bar{y} = -\frac{3}{\sqrt{29}}, \quad \bar{z} = -\frac{4}{\sqrt{29}}.$$

- Παρατηρούμε πως καταλήξαμε σε ένα μόνο υποψήφιο σημείο ελαχίστου (Μοναδικό !) το οποίο βρίσκεται πάνω στο σύνορο.



- Άσκηση: Να υπολογιστεί (αν υπάρχει) με βάση το Θεώρημα (KTL) υποψήφιο σημείο (τοπικού / ολικού) ελαχίστου για το πρόβλημα,  $\min_{x \in U} f(x, y, z)$  όπου  $f(x, y, z) = 2(x - 1)^2 + 2(y - 1)^2 + z^2$  και

$$U = \{[x, y, z]^T \in \mathbb{R}^3 / x^2 + y^2 \leq 1, z = 1\}$$

Είναι το σημείο μοναδικό;

- Λύση (υπόδειξη): Παρατηρούμε πως το υποσύνολο  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κλειστό και φραγμένο (άρα συμπαγές), ενώ η  $f$  είναι συνεχής. Επομένως από το Θεώρημα 1, υπάρχει τουλάχιστον ένα σημείο ελαχίστου. Επίσης το  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κυρτό, ενώ η συνάρτηση  $f$  είναι κυρτή. Επομένως αναζητούμε μόνο σημείο(α) ελαχίστου χρησιμοποιώντας το θεώρημα (KTL)

$$f_0(x, y, z) = f(x, y, z), f_1(x, y, z) = x^2 + y^2 - 1, f_2(x, y, z) = z - 1, l = 1, m = 2.$$

έχουμε,

$$\nabla f_0(\bar{x}) + \lambda_1 \nabla f_1(\bar{x}) + \lambda_2 \nabla f_2(\bar{x}) = 0,$$

$$\lambda_1 f_1(\bar{x}) = 0$$

$$f_2(\bar{x}) = 0$$

$$\lambda_1 \geq 0 \quad \text{αντιστοιχεί σε ανισότητα}, \lambda_2 \in \mathbb{R} \quad \text{αντιστοιχεί σε ισότητα}$$



- (συνέχεια λύσης):

$$\begin{bmatrix} 4(\bar{x} - 1) + 2\lambda_1\bar{x} \\ 4(\bar{y} - 1) + 2\lambda_1\bar{y} \\ 2\bar{z} + \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\lambda_1(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 - 1) = 0, \quad \lambda_1 \geq 0$$

$$\bar{z} = 1.$$

Περίπτωση 1: Αν  $\lambda_1 = 0$ , τότε έχουμε  $\bar{x} = 1, \bar{y} = 1, \bar{z} = 1, \lambda_2 = -2$ . Παρατηρούμε όμως ότι αυτό το σημείο δεν ανήκει στο  $U$ . Άτοπο.

Περίπτωση 2:  $\lambda_1 > 0$ , τότε

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{2 + \lambda_1} \\ \frac{2}{2 + \lambda_1} \\ -\frac{\lambda_2}{2} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 - 1) = 0, \bar{z} = 1$$

Επομένως λαμβάνουμε, αντικαθιστώντας τις τιμές των  $\bar{x}, \bar{y}$ , στην τέταρτη εξίσωση,

$$\frac{8}{(2 + \lambda_1)^2} = 1, \lambda_1 = 2(\sqrt{2} - 1) \text{ (η αρνητική τιμή του } \lambda_1 \text{ απορρίπτεται)} \dots$$



- Άσκηση: Να υπολογιστεί (αν υπάρχει) με βάση το Θεώρημα (KTL) υποψήφιο σημείο (τοπικού / ολικού) ελαχίστου για το πρόβλημα,  $\min_{x \in U} f(x, y, z)$  όπου  $f(x, y, z) = x + y + z$  και

$$U = \{[x, y, z]^T \in \mathbb{R}^3 / \frac{x^2}{4} + y^2 \leq 1, z = 2\}$$

Είναι το σημείο μοναδικό;

- Λύση (υπόδειξη): Παρατηρούμε πως το υποσύνολο  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κλειστό και φραγμένο (άρα συμπαγές), ενώ η  $f$  είναι συνεχής. Επομένως από το Θεώρημα 1, υπάρχει τουλάχιστον ένα σημείο ελαχίστου. Επίσης το  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κυρτό, ενώ η συνάρτηση  $f$  είναι κυρτή. Επομένως αναζητούμε μόνο σημείο(α) ελαχίστου. Χρησιμοποιώντας το θεώρημα (KTL)

$$f_0(x, y, z) = f(x, y, z), f_1(x, y, z) = \frac{x^2}{4} + y^2 - 1, f_2(x, y, z) = z - 2, l = 1, m = 2.$$

έχουμε,

$$\nabla f_0(\bar{x}) + \lambda_1 \nabla f_1(\bar{x}) + \lambda_2 \nabla f_2(\bar{x}) = 0,$$

$$\lambda_1 f_1(\bar{x}) = 0$$

$$f_2(\bar{x}) = 0$$

$$\lambda_1 \geq 0 \quad \text{αντιστοιχεί σε ανισότητα}, \lambda_2 \in \mathbb{R} \quad \text{αντιστοιχεί σε ισότητα}$$



- συνέχεια λύσης):

$$\begin{bmatrix} 1 + \lambda_1 \frac{\bar{x}}{2} \\ 1 + 2\lambda_1 \bar{y} \\ 1 + \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\lambda_1 \left( \frac{\bar{x}^2}{4} + \bar{y}^2 - 1 \right) = 0, \quad \lambda_1 \geq 0$$

$$\bar{z} = 2.$$

Περίπτωση 1: Αν  $\lambda_1 = 0$ , τότε έχουμε άτοπο (βλ. δεύτερη εξίσωση) .

Περίπτωση 2:  $\lambda_1 > 0$ , τότε

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{\lambda_1} \\ -\frac{1}{2\lambda_1} \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\left( \frac{\bar{x}^2}{4} + \bar{y}^2 - 1 \right) = 0, \bar{z} = 2$$

Επομένως λαμβάνουμε, αντικαθιστώντας τις τιμές των  $\bar{x}$ ,  $\bar{y}$ , στην τέταρτη εξίσωση,

$$\lambda_1 = \frac{\sqrt{17}}{2}, \bar{x} = -\frac{4}{\sqrt{17}}, \bar{y} = -\frac{1}{\sqrt{17}}, \bar{z} = 2, \lambda_2 = -1 \text{ (η αρνητική τιμή του } \lambda_1 \text{ απορρίπτεται)} \dots$$



- Άσκηση: Να υπολογιστεί (αν υπάρχει) με βάση το Θεώρημα (KTL) υποψήφιο σημείο (τοπικού / ολικού) ελαχίστου για το πρόβλημα,  

$$\min_{x \in U} f(x, y, z) \text{ όπου } f(x, y, z) = x^3 - y^3 + z \text{ και}$$

$$U = \{ [x, y, z]^T \in \mathbb{R}^3 / x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \}$$
Είναι το σημείο μοναδικό;

- Λύση (υπόδειξη): Παρατηρούμε πως το υποσύνολο  $U \subset \mathbb{R}^3$  είναι κλειστό και φραγμένο (άρα συμπαγές), ενώ η  $f$  είναι συνεχής. Επομένως από το Θεώρημα 1, υπάρχει τουλάχιστον ένα σημείο ελαχίστου. Επομένως αναζητούμε σημείο(α) τοπικού / ολικού ελαχίστου χρησιμοποιώντας το θεώρημα (KTL)

$$f_0(x, y, z) = f(x, y, z), f_1(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 1$$

έχουμε,

$$\nabla f_0(\bar{x}) + \lambda_1 \nabla f_1(\bar{x}) = 0,$$

$$\lambda_1 f_1(\bar{x}) = 0$$

$$\lambda_1 \geq 0 \quad \text{αντιστοιχεί σε ανισότητα .}$$



• (συνέχεια λύσης):

$$\begin{bmatrix} 3\bar{x}^2 + 2\lambda_1\bar{x} \\ -3\bar{y}^2 + 2\lambda_1\bar{y} \\ 1 + 2\lambda_1\bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\lambda_1(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0, \quad \lambda_1 \geq 0$$

Περίπτωση 1:  $\lambda_1 = 0$ . Τότε έχουμε άτοπο (από την τρίτη εξίσωση).

Περίπτωση 2:  $\lambda_1 > 0$ . Τότε,

$$\begin{bmatrix} \bar{x}(3\bar{x} + 2\lambda_1) \\ \bar{y}(-3\bar{y} + 2\lambda_1) \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2\lambda_1} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0.$$

Περίπτωση 2α:  $\bar{x} = 0, \bar{y} = 0$ . Τότε έχουμε  $\bar{z} = 1$  ή  $\bar{z} = -1$ . Όταν  $\bar{z} = 1$ , παρατηρούμε πως  $\lambda_1 = -(1/2)$ , άτοπο.

Επομένως καταλήγουμε στο  $\bar{x} = 0, \bar{y} = 0, \bar{z} = -1, \lambda_1 = 1/2$ . (Είναι τοπικό ή ολικό ελάχιστο?)

Περίπτωση 2β:  $\bar{x} = 0, \bar{y} \neq 0$ . Τότε

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{2\lambda_1}{3} \\ -\frac{1}{2\lambda_1} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0.$$

Αντικαθιστώντας στην τελευταία εξίσωση λαμβάνουμε:



- Συνέχεια (Λύσης): Τότε έχουμε  $\frac{4\lambda_1^2}{9} + \frac{1}{4\lambda_1^2} = 1$ . Θέτοντας  $4\lambda_1^2 = \mu$  έχουμε  $\mu^2 - 9\mu + 9 = 0$ . Λύνοντας ως προς  $\mu$ , και αντικαθιστώντας έχουμε,  $4\lambda_1^2 = \frac{9 + 3\sqrt{5}}{2}$  ή  $4\lambda_1^2 = \frac{9 - 3\sqrt{5}}{2}$  που σημαίνει (επειδή  $\lambda_1 > 0$ ),  $\lambda_1 = \sqrt{\frac{9 + 3\sqrt{5}}{8}}$  ή  $\lambda_1 = \sqrt{\frac{9 - 3\sqrt{5}}{8}}$ . Επομένως καταλήγουμε,

στα σημεία: 
$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{2\sqrt{\frac{9+3\sqrt{5}}{8}}}{3} \\ 1 \\ -\frac{2\sqrt{\frac{9+3\sqrt{5}}{8}}}{3} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{2\sqrt{\frac{9-3\sqrt{5}}{8}}}{3} \\ 1 \\ -\frac{2\sqrt{\frac{9-3\sqrt{5}}{8}}}{3} \end{bmatrix} \text{ αντιστοίχως.}$$

Ελέγχουμε αν τα δύο αυτά σημεία βρίσκονται στο σύνολο  $U$ .



- Περίπτωση 2γ:  $\bar{x} \neq 0, \bar{y} = 0$ . Τότε

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2\lambda_1}{3} \\ 0 \\ -\frac{1}{2\lambda_1} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0.$$

Αντικαθιστώντας στην τελευταία εξίσωση λαμβάνουμε: Τότε έχουμε  $\frac{4\lambda_1^2}{9} + \frac{1}{4\lambda_1^2} = 1$ . Θέτοντας

$4\lambda_1^2 = \mu$  έχουμε  $\mu^2 - 9\mu + 9 = 0$ . Λύνοντας ως προς  $\mu$ , και αντικαθιστώντας έχουμε,

$$4\lambda_1^2 = \frac{9 + 3\sqrt{5}}{2} \quad \text{ή} \quad 4\lambda_1^2 = \frac{9 - 3\sqrt{5}}{2} \quad \text{που σημαίνει (επειδή } \lambda_1 > 0 \text{),}$$

$$\lambda_1 = \sqrt{\frac{9 + 3\sqrt{5}}{8}} \quad \text{ή} \quad \lambda_1 = \sqrt{\frac{9 - 3\sqrt{5}}{8}}. \quad \text{Επομένως καταλήγουμε, στα σημεία:}$$

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2\sqrt{\frac{9+3\sqrt{5}}{8}}}{3} \\ 0 \\ -\frac{1}{2\sqrt{\frac{9+3\sqrt{5}}{8}}} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2\sqrt{\frac{9-3\sqrt{5}}{8}}}{3} \\ 0 \\ -\frac{1}{2\sqrt{\frac{9-3\sqrt{5}}{8}}} \end{bmatrix}$$

αντιστοίχως. Ελέγχουμε αν τα δύο αυτά σημεία βρίσκονται

στο σύνολο  $U$ .



- Περίπτωση 2δ:  $\bar{x} \neq 0, \bar{y} \neq 0$ . Τότε

$$\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2\lambda_1}{3} \\ \frac{2\lambda_1}{3} \\ -\frac{1}{2\lambda_1} \end{bmatrix}$$

$$(\bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2 - 1) = 0.$$

Αντικαθιστώντας στην τελευταία εξίσωση λαμβάνουμε: Τότε έχουμε  $\frac{8\lambda_1^2}{9} + \frac{1}{4\lambda_1^2} = 1$ . Θέτοντας

$4\lambda_1^2 = \mu$  έχουμε  $2\mu^2 - 9\mu + 9 = 0$ . Λύνοντας ως προς  $\mu$ , και αντικαθιστώντας έχουμε,

$$4\lambda_1^2 = \frac{9+3}{4} = 3 \quad \text{ή} \quad 4\lambda_1^2 = \frac{9-3}{4} = \frac{3}{2} \quad \text{που σημαίνει (επειδή } \lambda_1 > 0), \lambda_1 = \frac{\sqrt{3}}{2} \quad \text{ή} \quad \lambda_1 = \frac{\sqrt{3}}{2\sqrt{2}} \dots$$

Επομένως καταλήγουμε, στα σημεία:  $\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix}$   $\begin{bmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{3\sqrt{2}} \\ \frac{\sqrt{3}}{3\sqrt{2}} \\ -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \end{bmatrix}$  αντιστοίχως. Ελέγχουμε αν τα

δύο αυτά σημεία βρίσκονται στο σύνολο  $U$ . Παρατηρούμε πως το δεύτερο σημείο ανήκει!.



- Βιβλιογραφία:
- Αλ. Μπακόπουλος και Ιων. Χρυσοβέργης, “Εισαγωγή στην Αριθμητική Ανάλυση”, Εκδόσεις Συμμετρία.
- Γ. Ακριβής και Β. Δουγαλής, “Εισαγωγή στην Αριθμητική Ανάλυση”, Πανεπιστημιακές Εκδόσεις Κρήτης.
- J. Nocedal and S. Wright, “Numerical Optimization”, Springer-Verlag 2006.
- E. Polak, “Optimization”, Springer-Verlag 1997